

**TD 5 : stabilité****Exercice 1 (critère algébrique):**

En utilisant le critère de ROUTH, discuter la position des racines des polynômes suivants dans le plan complexe  $\mathbb{C}$  :

a)  $p^4 + 10p^3 + 35p^2 + 50p + 24 = 0$

b)  $p^3 - 4p^2 - 7p + 10 = 0$

c)  $p^5 + 2p^4 + 15p^3 + 30p^2 - 20p - 40 = 0$

d)  $p^3 - 3p + 2 = 0$

**Exercice 2 (critère algébrique):**

Soit le polynôme:  $p^4 + p^3 + p^2 + p + k = 0$

Quelle est la condition sur  $k$  pour que tous les racines de ce polynôme soient à gauche de plan complexe  $\mathbb{C}$  ?

**Exercice 3 (critère graphique):**

Soit  $H(p)$  la fonction de transfert d'un système asservi en boucle ouverte :

$$H(p) = \frac{22.8}{(p + 1)(p + 2)(p + 3)}$$

- 1) Normaliser  $H(p)$  et tracer sur papier semi-log les courbes de gain et de phase de  $H(p)$  ?
- 2) Trouver graphiquement la marge de gain et la marge de phase ?
- 3) Tracer le lieu de transfert de  $H(p)$  dans la plan de Nyquist à partir des courbes de Bode ?
- 4) Calculer les valeurs précises de  $MG$  et  $M\phi$ , est ce que le système est stable ?

### Solution de TD 5

#### Exercice 1 :

a)  $p^4 + 10p^3 + 35p^2 + 50p + 24 = 0$

$p^n$	$a_n$	$a_{n-2}$	$a_{n-4}$	...
$p^{n-1}$	$a_{n-1}$	$a_{n-3}$	$a_{n-5}$	...
$p^{n-2}$	$b_m$	$b_{m-1}$	$b_{m-2}$	...
$p^{n-3}$	$c_m$	$c_{m-1}$	$c_{m-2}$	...
$\vdots$	$\vdots$			

$$b_m = \frac{a_{n-1}a_{n-2} - a_n a_{n-3}}{a_{n-1}}; \quad b_{m-1} = \frac{a_{n-1}a_{n-4} - a_n a_{n-5}}{a_{n-1}}$$

$$c_m = \frac{b_m a_{n-3} - b_{m-1} a_{n-1}}{a_{n-1}}; \quad \dots$$

$p^4$	1	35	24
$p^3$	10	50	0
$p^2$	30	24	0
$p^1$	42	0	
$p^0$	24		

Tous les termes de la première colonne sont de même signe (positif) donc les racines de ce polynôme sont à gauche du plan complexe (système stable).

b)  $p^3 - 4p^2 - 7p + 10 = 0$

$p^3$	1	-7	0
$p^2$	-4	10	0
$p^1$	-4.5	0	
$p^0$	10		

On a deux changements de signe (positif → négatif → positif) donc deux racines de ce polynôme sont à droite du plan complexe (système instable).

c)  $p^5 + 2p^4 + 15p^3 + 30p^2 - 20p - 40 = 0$

$p^5$	1	15	-20
$p^4$	2	30	-40
$p^3$	0	0	0
$p^2$			
$p^1$			
$p^0$			

Tous les termes de la troisième ligne sont nuls. Alors on continue à remplir le tableau en utilisant la ligne  $p^4$  comme auxiliaire :

$F(p) = 2p^4 + 30p^2 - 40 ; \frac{dF(p)}{dt} = 8p^3 + 60p$

On remplace la ligne des zéros par les coefficients de  $\frac{dF(p)}{dt}$  :

$p^5$	1	15	-20
$p^4$	2	30	-40
$p^3$	8	60	0
$p^2$	15	-40	
$p^1$	81.3	0	
$p^0$	-40		

Il existe un changement de signe dans les termes de la première colonne donc il y a un racine à droite de plan complexe (système instable)

d)  $p^3 - 3p + 2 = 0$

$p^3$	1	-3
$p^2$	0	2
$p^1$		
$p^0$		

Le pivot de  $p^2$  est nul, pour continuer à remplir le tableau on remplace le 0 par  $\alpha$  et on continue :

$$p^3 \quad 1 \quad -3$$

$$p^2 \quad \alpha \quad 2$$

$$p^1 \quad \frac{-3\alpha-2}{\alpha} \quad 0$$

$$p^0 \quad 2$$

De fait que  $\alpha \rightarrow 0^+$  ; on aura 2 changements de signe donc 2 racines à droite de plan complexe (système instable)

### Exercice 2:

Soit le polynôme:  $p^4 + p^3 + p^2 + p + k = 0$

$$p^4 \quad 1 \quad 1 \quad K$$

$$p^3 \quad 1 \quad 1 \quad 0$$

$$p^2 \quad 0 \quad K$$

On remplace le zéro par  $\alpha$  valeur très petite est positive

$$p^4 \quad 1 \quad 1 \quad K$$

$$p^3 \quad 1 \quad 1 \quad 0$$

$$p^2 \quad \alpha \quad K$$

$$p^1 \quad \frac{\alpha-K}{\alpha} \quad 0$$

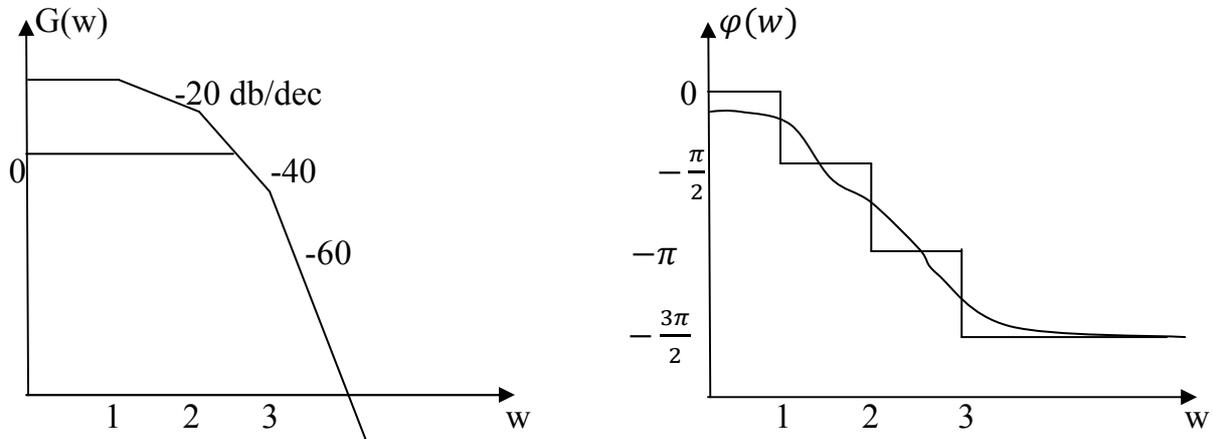
$$p^0 \quad K$$

On remarque que le terme  $\frac{\alpha-K}{\alpha} \cong -k$  puisque  $\alpha$  est très petite et positive, donc quelque soit  $k$  positif ou négatif il aura toujours des racines à droite de plan complexe

### Exercice 3 :

$$H(p) = \frac{22.8}{(p+1)(p+2)(p+3)}$$

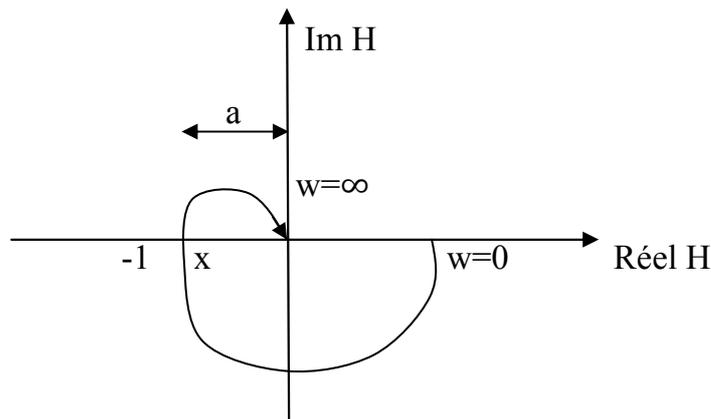
1) les courbes de Bode à main levée :



2) Graphiquement on a  $MG \cong 7$  à  $9$  db; et le  $M\varphi$  entre  $30^\circ$  et  $35^\circ$ ; cela dépend de la précision des courbes.

3) à partir des courbes de Bode on peut tracer le plan de Nyquist:

$$H(p) = \frac{22.8}{(p+1)(p+2)(p+3)}$$



4) calcul de  $MG$  et  $M\varphi$  :

$$H(p) = \frac{22.8}{(p+1)(p+2)(p+3)}$$

$$H(jw) = R(w) + j \cdot Im(w)$$

$$H(jw) = \frac{22,8((6 - 6w^2) - j(11w - w^3))}{(6 - 6w^2)^2 + (11w - w^3)^2}$$

$$H(jw) = \frac{22,8(6 - 6w^2)}{(6 - 6w^2)^2 + (11w - w^3)^2} - \frac{j22,8(11w - w^3)}{(6 - 6w^2)^2 + (11w - w^3)^2}$$

Pour le point x sur l'axe Réel IM=0 donc

$$\frac{22,8(11w - w^3)}{(6 - 6w^2)^2 + (11w - w^3)^2} = 0 ; \text{ alors } 11w - w^3 = 0 \leftrightarrow w = \sqrt{11}$$

$$\text{La valeur de 'a' c'est : } a = |R(w = \sqrt{11})| = \frac{22,8}{60}$$

$$\text{Donc MG} = -20 \log \frac{22,8}{60} = 8,4 \text{ db}$$

Pour la marge de phase :

D'abord on a  $|H| = 1$  ce implique que

$$\frac{22,8}{[(w^2+1)(w^2+4)(w^2+9)]^{\frac{1}{2}}} = 1 \leftrightarrow w_0 = 2$$

$$\text{Arg}(H(jw)_{w_0}) = - \left( \text{arctg} w_0 + \text{arctg} \frac{w_0}{2} + \text{arctg} \frac{w_0}{3} \right) = -142,25^\circ$$

$$\text{Donc } M\varphi = 180^\circ + (-142,25) = 37,75 = 38^\circ$$