

التمرين 1 (6 نقاط): في المسوي (Oy , Ox) لجملة الإحداثيات الديكارتية نعتبر:

$$\vec{F} = -2xy\vec{i} - x^2\vec{j} \quad \text{والنقاط } A(0,4), B(2,4)$$

1- أحسب العمل لنقل نقطة مادية توجد تحت تأثير هذه القوة من المبدأ O إلى النقطة B على المسارين التاليين:
 ا- على القطعة المستقيمة OA ثم القطعة المستقيمة AB. ب- على القطع المكافئ $y = x^2$. ماذا تلاحظ؟
 بين أن حقل القوة \vec{F} محافظ.

2- من بين الدوال السلمية التالية أيهم تمثل الطاقة الكامنة للقوة \vec{F} : $E_p = xy^2 + C$ ، $E_p = 2x^2y + C$ ،
 حدد قيمة الثابت C عند اعتبار مبدأ الطاقة الكامنة في النقطة O. $E_p = x^2y + C$

3- أعد حساب عمل القوة \vec{F} بين النقطتين O و B باستعمال الطاقة الكامنة.

التمرين 2 (14 نقطة): تتحرك نقطة مادية كتلتها m في مستوي شاقولي على خط مستقيم أفقي مماسي لمسار دائري AB مركزه O ونصف قطره R. تصل النقطة المتحركة على المسار المستقيم إلى A بسرعة \vec{V}_A .

$$\text{الزاوية: } (\overrightarrow{OA}, \overrightarrow{OB}) = \frac{3}{4}\pi$$

1- اختر مرجعا مناسباً لدراسة حركة النقطة المادية على المسار AB ثم اكتب

معادلات الحركة في نقطة كيفية M.

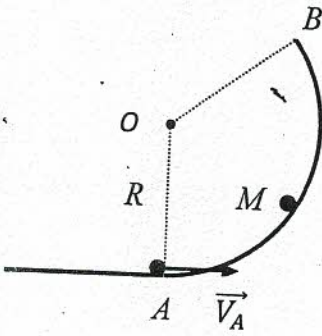
2- حل المعادلة التفاضلية للحركة ثم استنتج السرعة وقوة رد فعل المسار في M.

3- ما هي أصغر قيمة للسرعة V_A التي تجعل النقطة المتحركة تصل إلى B.

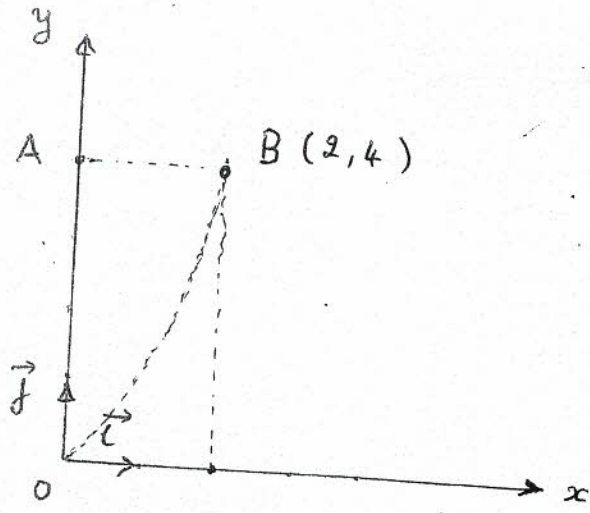
4- عندما تكون $V_A = \sqrt{10 \cdot g \cdot R}$: ما هي السرعة V_B التي تصل بها إلى B. - ما هي طبيعة المسار الذي تأخذه النقطة المتحركة بعد B. - أوجد سرعتها \vec{V} بعد B ثم استنتج سرعتها عندما تصل ارتفاعها الأعلى h_{max} .

5- تبقى الطاقة الميكانيكية (الكلية) للنقطة المادية بعد B محفوظة، لماذا؟ وظف هذه الطاقة للحصول على h_{max} بدلالة V_B ثم استنتج h_{max} لما $V_A = \sqrt{10 \cdot g \cdot R}$.

ت.ع.: لما $(h_{max}=10.05m, V_A \approx 62Km/h) R=3m, g=10m/s^2$



تصحیح نمونہ جی بلا امتحان الاستدراکی فیزیاء 1
2019 - 2018



المترین 1 :

$$W_{O \rightarrow B} = \int_{O, (C)}^B \vec{F} \cdot d\vec{l}$$

1 - العمل عبر المسلك (C1) : $W_{O \rightarrow B}^{(C_1)} = \int_{O, (C_1)}^B \vec{F} \cdot d\vec{l} = \int_{O, (OA)}^A \vec{F} \cdot d\vec{l} + \int_{A, (AB)}^B \vec{F} \cdot d\vec{l} = \int_0^A F_y dy \vec{j} + \int_A^B F_x dx \vec{i}$ (0,25)

$W_{O \rightarrow B}^{(C_1)} = - \int_{O, (OA)}^A x^2 dy = \int_{A, (AB)}^B 2xy dx = - \int_0^2 8x dx = - [4x^2]_0^2$ (0,25)

$W_{O \rightarrow B}^{(C_1)} = -16 \text{ u. I}$ (0,25)

2 - العمل عبر المسلك (C2) :

$W_{O \rightarrow B}^{(C_2)} = \int_{O, (C_2)}^B \vec{F} \cdot d\vec{l} = \int_{O, (C_2)}^B -2xy dx - \int_{O, (C_2)}^B x^2 dy$, $d\vec{l} = dx \vec{i} + dy \vec{j}$ (0,25)

$W_{O \rightarrow B}^{(C_2)} = \int_0^B -2x^3 dx - \int_0^B y dy \leftarrow y = x^2 : (C_2) \text{ على}$ (0,25)

$W_{O \rightarrow B}^{(C_2)} = - \int_0^2 2x^3 dx - \int_0^4 y dy = -2 \left[\frac{x^4}{4} \right]_0^2 - \left[\frac{y^2}{2} \right]_0^4$ أو (0,25)

$W_{O \rightarrow B}^{(C_2)} = -8 - 8 = -16 \text{ u. I}$ (0,25)

• نلاحظ أن العمل على المسلك (C2) = العمل على المسلك (C1)

لدينا : $\vec{F} \text{ قوة محافظة} \leftarrow \frac{\partial F_x}{\partial y} = -2x = \frac{\partial F_y}{\partial x}$ (0,5)

2- قوة محافظة أي مشتقة من طاقة كوكبية E_p

$$\vec{F} = -\text{grad} E_p$$

إذن: $-\text{grad} E_p = -y^2 \vec{i} - 2xy \vec{j} \neq \vec{F}$, $E_p = xy^2 + c$: لا *

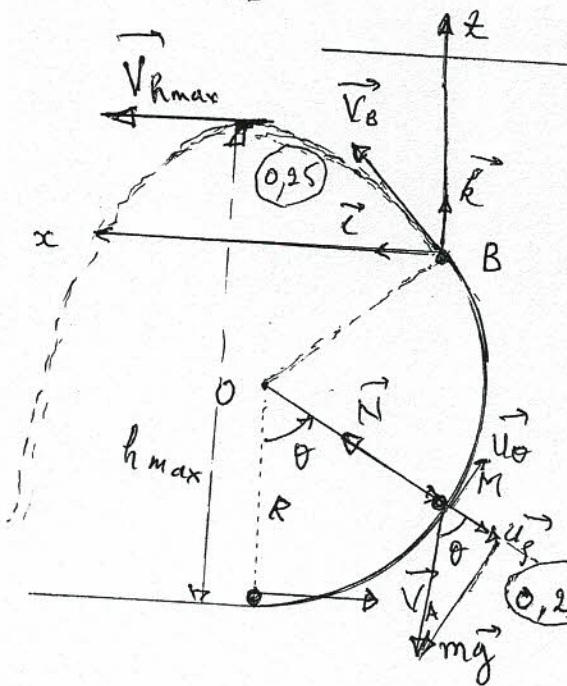
$-\text{grad} E_p = -4xy \vec{i} - 2x^2 \vec{j} \neq \vec{F}$, $E_p = 2x^2y + c$: لا *

$-\text{grad} E_p = -2xy \vec{i} - x^2 \vec{j} = \vec{F}$, $E_p = x^2y + c$: لا *

إذن الطاقة الكامنة للقوة \vec{F} هي $E_p = x^2y + c$

لما: $E_p(0) = 0 \Leftrightarrow 0 + c = 0 \Leftrightarrow c = 0 \Leftrightarrow E_p = x^2y$

$W_{0 \rightarrow B} = -4 \times 4 = -16 \text{ u.s} \Leftrightarrow W_{0 \rightarrow B} = E_p(0) - E_p(B) = 0 - 16 = -16$



التمرين 2 :

1- المرجع المناسب هو $(0, \vec{u}_r, \vec{u}_\theta)$ المعادلة الأساسية للحركة هي:

مع $m\vec{g} + \vec{N} = m\vec{\gamma}$
 $N = -N \vec{u}_r$ و $m\vec{g} = mg \cos \theta \cdot \vec{u}_r - mg \sin \theta \cdot \vec{u}_\theta$
 $\vec{v}(M) = R \dot{\theta} \vec{u}_\theta$ و $\vec{OM} = R \vec{u}_r$
 $\vec{\gamma}(M) = -R \dot{\theta}^2 \vec{u}_r + R \ddot{\theta} \vec{u}_\theta$

وعندما نعوض في المعادلة الأساسية نجد:

(1) $-N + mg \cos \theta = -mR \dot{\theta}^2$: في الاتجاه \vec{u}_r
 (2) $-mg \sin \theta = mR \ddot{\theta}$: في الاتجاه \vec{u}_θ

2- حل المعادلة التفاضلية (2) نحصل عليه بتكاملها من الشكل:

عند جداء طرفيها في $\dot{\theta} = \frac{d\theta}{dt}$ نحصل $R \frac{d\dot{\theta}}{dt} = -g \sin \theta$

على: $R \dot{\theta} \frac{d\dot{\theta}}{dt} = -g \sin \theta \cdot \frac{d\theta}{dt} \Rightarrow R \dot{\theta} d\dot{\theta} = -g \sin \theta d\theta$

ونحصل بذلك على معادلة مفضولة المتغيرات θ و $\dot{\theta}$ ومكاملتها يعطينا:

$$R \int_{\dot{\theta}_A}^{\dot{\theta}} \dot{\theta} d\dot{\theta} = g \int_0^{\theta} -4 \sin \theta d\theta \Rightarrow \frac{R}{2} [\dot{\theta}^2 - \dot{\theta}_A^2] = g (\cos \theta - 1) \quad (1)$$

وبما أن على المسار \widehat{AB} : $V = R\dot{\theta}$ فإن $V_A = R\dot{\theta}_A$ (0,25)

وعندما نعوض نجد: $V^2 = V(M)^2 = 2gR [\cos \theta - 1] + V_A^2$ (0,5)

وعندما نعوض: $R\dot{\theta}^2 = \frac{V^2}{R}$ في المعادلة (1) نجد:

$$N = mg [3 \cos \theta - 2] + \frac{m V_A^2}{R} \quad (0,5)$$

3- لكي تصل النقطة المتحركة إلى B يجب أن تبقى $N \geq 0$ ونحصل على أصغر قيمة لـ V_A لما $N=0$ عند النقطة B أي $\theta = \theta_B$ (0,5)

أي: $V_A^2 = -gR [3 \cos \theta_B - 2]$ (0,5)

وبما أن $\theta_B = \frac{3\pi}{4}$: $V_A^2 = gR [3 \frac{\sqrt{2}}{2} + 2]$ (0,5)

$V_B^2 = 2gR [-\frac{\sqrt{2}}{2} - 1] + 10gR \Leftarrow V_A^2 = 10gR$ (0,5)

أي: $V_B^2 = gR [8 - \sqrt{2}]$ (0,5)

عندما تفادى النقطة المادية القوس الدائري في B تصبح حركتها عبارة عن قذيفة بسرعة ابتدائية \vec{V}_B تخضع لتقلها فقط $m\vec{g}$. مسارها هي إذن عبارة عن قطع مكافئ

مماسي لـ \vec{V}_B في B معادلة الحركة في المرجع (O, \vec{i}, \vec{k})

نكتب: $m\ddot{x} = m\vec{g}$ (0,25) أي: $\ddot{x} = 0$ (1) و $\ddot{z} = -g$ (2)

$V_x = ct = V_B \cos \alpha \Leftarrow (1)$ و $V_z = -gt + V_B \sin \alpha \Leftarrow (2)$ (0,5)

$\alpha = (\vec{Ox}, \vec{V}_B) = \frac{\pi}{4} \Leftarrow \sin \alpha = \cos \alpha = \frac{\sqrt{2}}{2}$ و α إذن بعد B:

$\vec{V} = V_B \cos \alpha \vec{i} + (-gt + V_B \sin \alpha) \vec{k}$ (0,5)

أعلى إرتفاع لحصل عليه لما : $\dot{z} = V_z = 0$: أي ، $\frac{d z(t)}{dt} = 0$ (0,5)

إذن لما : $h = h_{max}$ لدينا : $\vec{V} = V_B \cos \alpha \cdot \vec{i}$ (0,5)

5- بعد النقطة B الطاقة الميكانيكية : $E = E_p + E_c$ تبقى محفوظة لأن النقطة المتحركة توجد تحت تأثير ثقلها $m\vec{g}$ فقط وهي قوة محافظة. (0,5)

$$\frac{1}{2} m (V_B \cos \alpha)^2 + m g \cdot h_{max} = \frac{1}{2} m V_B^2 \left\{ \begin{array}{l} \Leftarrow E(h_{max}) = E(h_B) \\ \text{(0,5)} \end{array} \right.$$

$$+ m g h_B$$

وبما أن : $\cos \alpha = \frac{\sqrt{2}}{2}$ و $h_B = R + R \frac{\sqrt{2}}{2}$ فإنا نأخذ عندنا

$$h_{max} = R \left[3 + \frac{\sqrt{2}}{4} \right] : \text{أي } h_{max} = h_B + \frac{V_B^2}{4g} \text{ مرسوم (0,5)}$$

$$h_{max} \approx 10 \text{ m} \text{ ، } R = 3 \text{ m} \text{ } \Leftarrow h_{max} \approx 3,35 \cdot R \text{ ، } V_A^2 = 10g \cdot R \text{ لما}$$

$$V_A \approx 62 \text{ km/h} \text{ و}$$